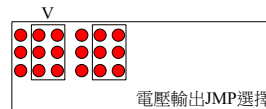
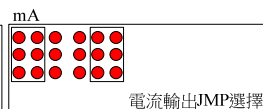
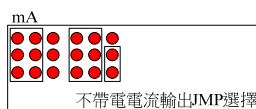
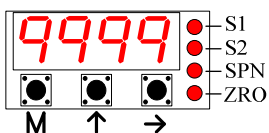


面板說明



按鍵操作	
按鍵名稱	說明
M	切換設定畫面/儲存
↑	上數鍵/按約 3 秒數值歸零
→	右移鍵/下數鍵/確認鍵
↑ + →	離開設定

設定操作流程			
0-0	111.1	正常顯示	按 M · 顯示[PAG1]顯示群組
0-1	PAG1	輸入顯示群組	按 → · 顯示 [IMD]輸入模式設定 / 按 M · 顯示[PAG2]警報群組
0-2	PAG2	警報群組	按 → · 顯示[SSET]啟動比較值設定 / 按 M · 顯示[PAG3]類比輸出群組
0-3	PAG3	輸出群組	按 → · 顯示[OMD1] 輸出 1 模式設定 / 按 M · 顯示[PAG4]通信群組
0-4	PAG4	通信群組	按 → · 顯示[ADDR]位址設定 / 按 M · 顯示[CODE]暗碼群組
0-5	CODE	內碼群組	按 → · 顯示[0000] 內碼設定 / 按 M · 顯示[111.1]正常顯示
1-1	IMD	輸入模式設定	按 M · 顯示[0-20]輸入模式選擇
1-2	0-20	輸入模式選擇	輸入範圍[0-20(mA),4-20(mA),0-5(V),1-5(V),0-10(V)] / 按 M · 儲存後 · 顯示[DOT]小數點設定
1-3	DOT	小數點設定	按 M · 顯示[0.0] 小數點選擇
1-4	0.0	小數點選擇	輸入範圍[0,0.0,0.00,0.000] / 按 M · 儲存後 · 顯示[DSH]輸入上限對應值設定
1-5	DSH	輸入上限對應值設定	按 M · 顯示[100.0]輸入上限對應值選擇
1-6	100.0	輸入上限對應值選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[DSL]輸入下限對應值設定
1-7	DSL	輸入下限對應值設定	按 M · 顯示[000.0]輸入下限對應值選擇
1-8	000.0	輸入下限對應值選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[LCUT]遮蔽值設定
1-9	LCUT	遮蔽值設定	按 M · 顯示[000.0] 遮蔽值選擇
1-10	000.0	遮蔽值選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[AVG]平均次數設定
1-11	AVG	平均次數設定	按 M · 顯示[01] 平均次數選擇
1-12	01	平均次數選擇	輸入範圍[01~99] / 按 M · 儲存後 · 顯示[DIFT]數位濾波設定
1-13	DIFT	數位濾波設定	按 M · 顯示[00] 數位濾波選擇
1-14	00	數位濾波選擇	輸入範圍[00~99] / 按 M · 儲存後 · 顯示[111.1]正常顯示
2-1	SSET	啟動比較值設定	按 M · 顯示[0000] 啟動比較值選擇
2-2	0000	啟動比較值選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[SDY]啟動延遲設定
2-3	SDY	啟動延遲設定	按 M · 顯示[0000]啟動延遲選擇
2-4	0000	溫度單位選擇	輸入範圍[0000~9999]秒 / 按 M · 儲存後 · 顯示[RMD1]警報 1 模式設定
2-5	RMD1	警報 1 模式設定	按 M · 顯示[HI] 警報 1 模式選擇
2-6	HI	警報 1 模式選擇	輸入範圍[NONE,HI,LO] / 按 M · 儲存後 · 顯示[SET1]比較值 1 設定
2-7	SET1	比較值 1 設定	按 M · 顯示[0000] 比較值 1 選擇
2-8	0800	比較值 1 選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[DB1]遲滯值 1 設定
2-9	DB1	遲滯值 1 設定	按 M · 顯示[0000] 遲滯值 1 選擇
2-10	0000	遲滯值 1 選擇	輸入範圍[0000~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[ODY1]動作延遲 1 設定
2-11	ODY1	動作延遲 1 設定	按 M · 顯示[0000] 動作延遲 1 選擇
2-12	0000	動作延遲 1 選擇	輸入範圍[0000~9999]秒 / 按 M · 儲存後 · 顯示[FDY1]復歸延遲 1 設定
2-13	FDY1	復歸延遲 1 設定	按 M · 顯示[0000] 復歸延遲 1 選擇
2-14	0000	復歸延遲 1 選擇	輸入範圍[0000~9999]秒 / 按 M · 儲存後 · 顯示[RMD2]警報 2 模式設定
2-15	RMD2	警報 2 模式設定	按 M · 顯示[HI] 警報 2 模式選擇
2-16	HI	警報 2 模式選擇	輸入範圍[NONE,HI,LO] / 按 M · 儲存後 · 顯示[SET2]比較值 2 設定
2-17	SET2	比較值 2 設定	按 M · 顯示[0000] 比較值 2 選擇
2-18	0800	比較值 2 選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[DB2]遲滯值 2 設定

2-19	DB2	遲滯值 2 設定	按 M · 顯示[0000] 遲滯值 2 選擇
2-20	0000	遲滯值 2 選擇	輸入範圍[0000~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[ODY2]動作延遲 2 設定
2-21	ODY2	動作延遲 2 設定	按 M · 顯示[0000] 動作延遲 2 選擇
2-22	0000	動作延遲 2 選擇	輸入範圍[0000~9999]秒 / 按 M · 儲存後 · 顯示[FDY2]復歸延遲 2 設定
2-23	FDY2	復歸延遲 2 設定	按 M · 顯示[0000] 復歸延遲 2 選擇
2-24	0000	復歸延遲 2 選擇	輸入範圍[0000~9999]秒 / 按 M · 儲存後 · 顯示[111.1]正常顯示
3-1	OMD1	輸出 1 模式設定	按 M · 顯示[0-20] 輸出 1 模式選擇
3-2	0-20	輸出 1 模式選擇	輸入範圍[0-20(mA),4-20(mA),0-5(V),1-5(V),0-10(V)] / 按 M · 儲存後 · 顯示[HIP1] 輸出上限百分比 1 設定
3-3	HIP1	輸出上限百分比 1 設定	按 M · 顯示[100.0] 輸出上限百分比 1 選擇
3-4	1000	輸出上限百分比 1 選擇	輸入範圍[000.0~100.0]% / 按 M · 儲存後 · 顯示[LOP1] 輸出下限百分比 1 設定
3-5	LOP1	輸出下限百分比 1 設定	按 M · 顯示[000.0] 輸出下限百分比 1 選擇
3-6	0000	輸出下限百分比 1 選擇	輸入範圍[000.0~100.0] % / 按 M · 儲存後 · 顯示[DAH1] 輸出上限對應值 1 設定
3-7	DAH1	輸出上限對應值 1 設定	按 M · 顯示[1000] 輸出上限對應值 1 選擇
3-8	1000	輸出上限對應值 1 選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[DAL1] 輸出下限對應值 1 設定
3-9	DAL1	輸出下限對應值 1 設定	按 M · 顯示[0000] 輸出下限對應值 1 選擇
3-10	0000	輸出下限對應值 1 選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[OMD2] 輸出 2 模式設定
3-11	OMD2	輸出 2 模式設定	按 M · 顯示[0-20] 輸出 2 模式選擇
3-12	0-20	輸出 2 模式選擇	輸入範圍[0-20(mA),4-20(mA),0-5(V),1-5(V),0-10(V)] / 按 M · 儲存後 · 顯示[DAH2]輸出上限對應值 2 設定
3-13	HIP2	輸出上限百分比 2 設定	按 M · 顯示[100.0] 輸出上限百分比 2 選擇
3-14	1000	輸出上限百分比 2 選擇	輸入範圍[000.0~100.0] % / 按 M · 儲存後 · 顯示[LOP2] 輸出下限百分比 2 設定
3-15	LOP2	輸出下限百分比 2 設定	按 M · 顯示[000.0] 輸出下限百分比 1 選擇
3-16	0000	輸出下限百分比 2 選擇	輸入範圍[000.0~100.0] % / 按 M · 儲存後 · 顯示[DAH2] 輸出上限對應值 2 設定
3-17	DAH2	輸出上限對應值 2 設定	按 M · 顯示[1000] 輸出上限對應值 2 選擇
3-18	1000	輸出上限對應值 2 選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[DAL2] 輸出下限對應值 2 設定
3-19	DAL2	輸出下限對應值 2 設定	按 M · 顯示[0000] 輸出下限對應值 1 選擇
3-20	0000	輸出下限對應值 2 選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[111.1]正常顯示
4-1	ADDR	位址設定	按 M · 顯示[001] 位址選擇
4-2	001	位址選擇	輸入範圍[001~255] / 按 M · 儲存後 · 顯示[BUAD]鮑率設定
4-3	BUAD	鮑率設定	按 M · 顯示[96] 鮑率選擇
4-4	96	鮑率選擇	輸入範圍[12,24,48,96,192,384] / 按 M · 儲存後 · 顯示[PARI] 位元檢查設定
4-5	PARI	位元檢查設定	按 M · 顯示[96] 鮑率選擇
4-6	N.8.1	位元檢查選擇	輸入範圍[N.8.1,N.8.2,O.8.1,E.8.1] / 按 M · 儲存後 · 顯示[111.1]正常顯示
5-1	0000	內碼設定	輸入範圍[0000~9999] 輸入[0000]顯示程式版本 / 按 M · 執行 輸入[0095]恢復出廠預設值 / 按 M · 執行 輸入[0020] / 按 M · 執行後 · LED[ZRO]閃爍 輸入下限調整設定 輸入[0030] / 按 M · 執行後 · 顯示[OZR1]輸出 1 下限調整設定
5-2	LED[ZRO] 閃爍	輸入下限調整設定	利用 ↑ · → 調整輸入 按 M · LED[SPN]閃爍 輸入上限調整設定
5-3	LED[SPN] 閃爍	輸入上限調整設定	利用 ↑ · → 調整輸入 按 M · 顯示[111.1]正常顯示
5-4	OZR1	輸出 1 下限調整設定	利用 ↑ · → 調整輸出 按 M · 顯示[OSP1] 輸出 1 上限調整設定
5-5	OSP1	輸出 1 上限調整設定	利用 ↑ · → 調整輸出 按 M · 顯示[OZR2] 輸出 2 下限調整設定
5-6	OZR2	輸出 2 下限調整設定	利用 ↑ · → 調整輸出 按 M · 顯示[OSP2] 輸出 2 上限調整設定
5-7	OSP2	輸出 2 上限調整設定	利用 ↑ · → 調整輸出

PAG1 輸入顯示群組功能描述

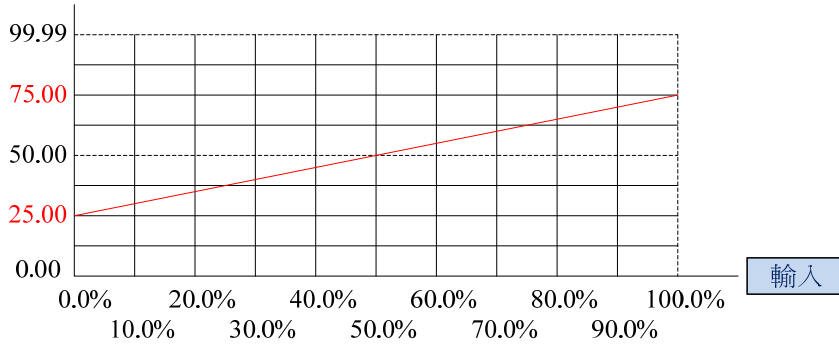
設定 **IMD**(輸入模式) 0-20mA, 4-20 mA, 0-5V, 1-5V, 0-10V

設定 **DSH**(輸入上限對應值)-1999~9999 / 設定 **DSL**(輸入下限對應值)-1999~9999

例:

DSH:75.00 DSL:25.00

設定



PAG3 輸出群組功能描述

設定 **OMD**(輸出模式) 0-20mA, 4-20 mA, 0-5V, 1-5V, 0-10V

設定 **HIP**(輸出上限百分比)0.0~100.0% / 設定 **LOP**(輸出下限百分比)0.0~100.0%

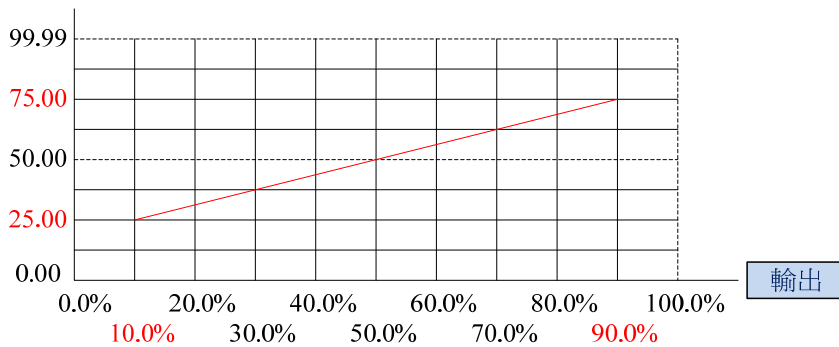
設定 **DAH**(輸出上限對應值)-1999~9999 / 設定 **DAL**(輸出下限對應值)-1999~9999

例:

HIP:90.0% LOP:10.0%

DAH:75.00 DAL:25.00

設定



Modbus RTU Mode(Configuration)(Base0)

Register Number	Register Name	Type	Saved	Unit	Range	Register Description
1000 1001 1002 1003	Product Type	R	N	ASCII	LD	
1004	Firmware_version	R	N	0.1	1~9999	Ver
1005	保留					
1006	顯示值	R	N		-1999~9999	
1007	保留					
1008	保留					
1009	警報狀態	R	N	BIT	0~1	BIT0 = 啟動警報 BIT1 = 警報 1 BIT2 = 警報 2
1010	保留					
1011	保留					

1012	保留					
1013	保留					
1014	保留					
1015	保留					
1016	保留					
1017	保留					
1018	保留					
1019	保留					
1020	IMD(輸入模式)	R/W	Y		0~4	0=0~20mA, 1=4~20mA, 2=0~5V, 3=1~5V, 4=0~10V
1021	DOT(小數點設定)	R/W	Y		0~3	
1022	保留					
1023	DSH(輸入上限對應值設定)	R/W	Y		-1999~9999	
1024	保留					
1025	DSL(輸入下限對應值設定)	R/W	Y		-1999~9999	
1026	保留					
1027	LCUT(遮蔽值設定)	R/W	Y		-1999~9999	
1028	AVG(平均次數設定)	R/W	Y		1~99	
1029	DIFT(數位濾波設定)	R/W	Y		0~99	
1030	保留					
1031	保留					
1032	SPAN(輸入上限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1033	ZERO(輸入下限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1034	保留					
1035	保留					
1036	保留					
1037	SSET(啟動警報)	R/W	Y		-1999~9999	
1038	SDY(啟動延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1039	RMD1(警報 1 模式)	R/W	Y		0~2	0=NONE, 1=HI, 2=LO
1040	保留					
1041	SET1(警報 1 比較值)	R/W	Y		-1999~9999	
1042	DB1(警報 1 遲滯值)	R/W	Y		0~9999	
1043	ODY1(警報 1 動作延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1044	FDY1(警報 1 復歸延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1045	RMD2(警報 2 模式)	R/W	Y		0~2	0=NONE, 1=HI, 2=LO
1046	保留					
1047	SET2(警報 2 比較值)	R/W	Y		-1999~9999	
1048	DB2(警報 2 遲滯值)	R/W	Y		0~9999	
1049	ODY2(警報 2 動作延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1050	FDY2(警報 2 復歸延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1051	OMD1(輸出 1 模式)	R/W	Y		0~4	0=0~20, 1=4~20, 2=0~5, 3=1~5, 4=0~10
1052	保留					
1053	DAH1(輸出 1 上限對應值)	R/W	Y		-1999~9999	
1054	保留					
1055	DAL1(輸出 1 下限對應值)	R/W	Y		-1999~9999	
1056	OSP1(輸出 1 上限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1057	OZR1(輸出 1 下限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1058	OMD2(輸出 2 模式)	R/W	Y		0~4	0=0~20, 1=4~20, 2=0~5, 3=1~5, 4=0~10
1059	保留					
1060	DAH2(輸出 2 上限對應值)	R/W	Y		-1999~9999	
1061	保留					
1062	DAL2(輸出 2 下限對應值)	R/W	Y		-1999~9999	
1063	OSP2(輸出 2 上限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1064	OZR2(輸出 2 下限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1065	Addr(位址)	R/W	Y		1-255	
1066	Baud(鮑率)	R/W	Y		0~5	0:1200 1:2400 2:4800 3:9600 4:19200 5:38400
1067	Pari(位元檢查)	R/W	Y		0~3	0:n. 8. 1 1:n. 8. 2 2:o. 8. 1 3:e. 8. 1