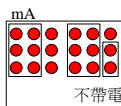
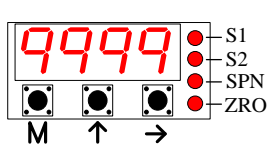
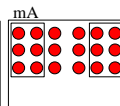


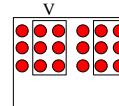
面板說明



不帶電流輸出JMP選擇



電流輸出JMP選擇



電壓輸出JMP選擇

按鍵操作	
按鍵名稱	說明
M	切換設定畫面/儲存
↑	上數鍵
→	右移鍵/下數鍵/確認鍵
↑ + →	離開設定

設定方式說明：

- 1、在顯示主畫面下按 **M** 鍵，選擇相關群組，再按 **→** 鍵進入相關群組參數。
- 2、按鍵中，【 **→** 】為切換檔位或位數，【 **↑** 】鍵為參數或數值 0~9 切換。
- 3、每一個參數設定完成後，按 **M** 鍵會儲存參數並跳入下一設定。(最後一個設定時按下 **M** 鍵會跳回主畫面)
- 4、於任意畫面同時按下 **↑ + →** 該參數不儲存，並跳回到顯示畫面。

設定操作流程				
項次	操作顯示	設定功能	輸入範圍	說明
0-1	PAG1	輸入顯示群組		按 M ，切換群組 按 ← ，進入群組參數
0-2	PAG2	警報群組		
0-3	PAG3	輸出群組		
0-4	PAG4	通信群組		
0-5	CODE	內碼群組		
[PAG1]顯示群組				
1-1	UNIT	溫度單位		
1-2	°C	設定	[°C, °F]	
1-3	DIFF	溫度差值		差值輸入為 0 不比較
1-4	000.0	設定	[000.0~999.9]	上次溫度與這次溫度的差值，若 大於 設定差值後，則進入累加判斷次數，若符合條件，則更新溫度，否則保留原溫度。
1-5	CONT	差值判斷次數		
1-6	01	設定	[01~99]	
1-7	AVG	平均次數		具有緩升緩降特性
1-8	01	設定	[01~99]	
1-9	DIFT	數位濾波		增加取樣次數，反應時間較長
1-10	00	設定	[00~99]	
[PAG2]警報群組				
2-1	SSET	啟動比較值		若啟動延遲為 0 秒，當顯示值超過此設定，警報才開始比較
2-2	0000	設定	[-1999~9999]	
2-3	SDY	啟動延遲		當顯示值超過啟動比較值，且持續超過此設定秒數，警報才開始比較
2-4	0000	設定	[00~99]秒	
2-5	RMD1	警報 1 模式		NONE(不動作) · HI(大於動作) · LO(小於動作)
2-6	HI	設定	[NONE, HI, LO]	
2-7	SET1	比較值 1		
2-8	0800	設定	[-1999~9999]	
2-9	DB1	遲滯值 1		
2-10	0000	設定	[0000~9999]	
2-11	ODY1	警報動作延遲 1		
2-12	0000	設定	[0000~9999]秒	
2-13	FDY1	警報復歸延遲 1		
2-14	0000	設定	[0000~9999]秒	

2-15	RMD2	警報 2 模式		NONE(不動作) · HI(大於動作) · LO(小於動作)
2-16	HI	設定	[NONE,HI,LO]	
2-17	SET2	比較值 2		
2-18	0800	設定	[-19999~99999]	
2-19	DB2	遲滯值 2		
2-20	0000	設定	[0000~9999]	
2-21	ODY2	警報動作延遲 2		
2-22	0000	設定	[0000~9999]秒	
2-23	FDY2	警報復歸延遲 2		
2-24	0000	設定	[0000~9999]秒	
[PAG3]輸出群組				
3-1	OMD1	輸出模式 1	[0-20(mA),4-20(mA),	選擇 mA 或 V 輸出 · 需要配合輸出小卡的 Jmp Pin
3-2	0-20	設定	0-5(V),1-5(V),0-10(V)]	
3-3	HIP1	上限輸出比例 1		若選擇 4~20mA 輸出 · 且該設定為 80% · 則最大輸出為 16.8 Ma
3-4	100.0	設定	[000.0~100.0]%	
3-5	LOP1	下限輸出比例 1		若選擇 4~20mA 輸出 · 且該設定為 20% · 則最小輸出為 7.2mA
3-6	000.0	設定	[000.0~100.0]%	
3-7	DAH1	上限輸出對應 1		對應顯示值輸出
3-8	1000	設定	[-1999~9999]	
3-9	DAL1	下限輸出對應 1		對應顯示值輸出
3-10	0000	設定	[-1999~9999]	
3-11	OMD2	輸出模式 2	[0-20(mA),4-20(mA),	選擇 mA 或 V 輸出 · 需要配合輸出小卡的 Jmp Pin
3-12	0-20	設定	0-5(V),1-5(V),0-10(V)]	
3-13	HIP2	上限輸出比例 2		若選擇 4~20mA 輸出 · 且設定為 80% · 則最大輸出為 16.8mA
3-14	1000	設定	[000.0~100.0]%	
3-15	LOP2	下限輸出比例 2		若選擇 4~20mA 輸出 · 且設定為 20% · 則最小輸出為 7.2mA
3-16	0000	設定	[000.0~100.0]%	
3-17	DAH2	上限輸出對應 2		
3-18	1000	設定	[-1999~9999]	
3-19	DAL2	下限輸出對應 2		
3-20	0000	設定	[-1999~9999]	
[PAG4]通信群組				
4-1	ADDR	地址		
4-2	001	設定	[001~255]	
4-3	BUAD	鮑率		12=1200,24=2400,48=4800,96=9600, 192=19200 bps
4-4	96	設定	[12, 24, 48, 96, 192]	
4-5	PARI	訊框檢查		
4-6	N.8.1	設定	[8N1, 8N2, 8E1, 8O1]	
[CODE] 內碼群組				
5-1	0000	內碼設定	[0000~9999]	輸入[0000]顯示程式版本 輸入[0095]恢復預設值 輸入[0020]進入溫度微調 輸入[0030]進入輸出微調 · 調整後按 M · 即儲存完畢
溫度微調				
5-2	[ZRO] LED 閃爍	溫度調整	利用 ↑ (+) · → (-) 微調	選擇 4~20mA 輸出時 · 則輸出 4mA · 微調至 4mA · 調整後按 M · 即儲存完畢。
輸出微調				
5-6	OZR1	輸出 1 下限調整	利用 ↑ (+) · → (-) 微調	選擇 4~20mA 輸出時 · 則輸出 4mA · 微調至 4mA
5-7	OSP1	輸出 1 上限調整		選擇 4~20mA 輸出時 · 則輸出 20mA · 微調至 20mA
5-8	OZR2	輸出 2 下限調整		選擇 4~20mA 輸出時 · 則輸出 4mA · 微調至 4mA
5-9	OSP2	輸出 2 上限調整		選擇 4~20mA 輸出時 · 則輸出 20mA · 微調至 20mA

Modbus RTU Mode(Configuration)(Base0)

Register Number	Register Name	Type	Saved	Unit	Range	Register Description
1000 1001 1002 1003	Product Type	R	N	ASCII	LR	
1004	Firmware_version	R	N	0.1	1~9999	Ver
1005	保留					
1006	溫度顯示	R	N	0.1	-19999~19999	
1007	保留					
1008	保留					
1009	警報狀態	R	N	BIT	0~1	BIT0 = 啟動警報 BIT1 = 警報 1 BIT2 = 警報 2
1010	保留					
1011	保留					
1012	保留					
1013	保留					
1014	保留					
1015	保留					
1016	保留					
1017	保留					
1018	保留					
1019	保留					
1020	保留					
1021	保留					
1022	保留					
1023	保留					
1024	保留					
1025	保留					
1026	保留					
1027	保留					
1028	保留					
1029	保留					
1030	UNIT(溫度單位)	R/W	Y		0~1	0=°C,1=°F
1031	保留					
1032	保留					
1033	ZERO(溫度調整)	R/W	Y	0.1	-1999~9999	
1034	保留					
1035	保留					
1036	保留					
1037	SSET(啟動警報)	R/W	Y		-1999~9999	
1038	SDY(啟動延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1039	RMD1(警報 1 模式)	R/W	Y		0~2	0=NONE,1=HI,2=LO
1040	保留					
1041	SET1(警報 1 比較值)	R/W	Y		-1999~9999	
1042	DB1(警報 1 遲滯值)	R/W	Y		0~9999	
1043	ODY1(警報 1 動作延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1044	FDY1(警報 1 復歸延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1045	RMD2(警報 2 模式)	R/W	Y		0~2	0=NONE,1=HI,2=LO
1046	保留					
1047	SET2(警報 2 比較值)	R/W	Y		-1999~9999	
1048	DB2(警報 2 遲滯值)	R/W	Y		0~9999	
1049	ODY2(警報 2 動作延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1050	FDY2(警報 2 復歸延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1051	OMD1(輸出 1 模式)	R/W	Y		0~4	0=0-20,1=4-20,2=0-5, 3=1-5,4=0-10
1052	保留					
1053	DAH1(輸出 1 上限對應值)	R/W	Y		-1999~9999	

1054	保留					
1055	DAL1(輸出 1 下限對應值)	R/W	Y		-1999~9999	
1056	OSP1(輸出 1 上限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1057	OZR1(輸出 1 下限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1058	OMD2(輸出 2 模式)	R/W	Y		0~4	0=0-20,1=4-20,2=0-5, 3=1-5,4=0-10
1059	保留					
1060	DAH2(輸出 2 上限對應值)	R/W	Y		-1999~9999	
1061	保留					
1062	DAL2(輸出 2 下限對應值)	R/W	Y		-1999~9999	
1063	OSP2(輸出 2 上限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1064	OZR2(輸出 2 下限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1065	Addr(位址)	R/W	Y		1-255	
1066	Baud(鮑率)	R/W	Y		0-5	0:1200 1:2400 2:4800 3:9600 4:19200 5:38400
1067	Pari(位元檢查)	R/W	Y		0-3	0:n.8.1 1:n.8.2 2:o.8.1 3:e.8.1